

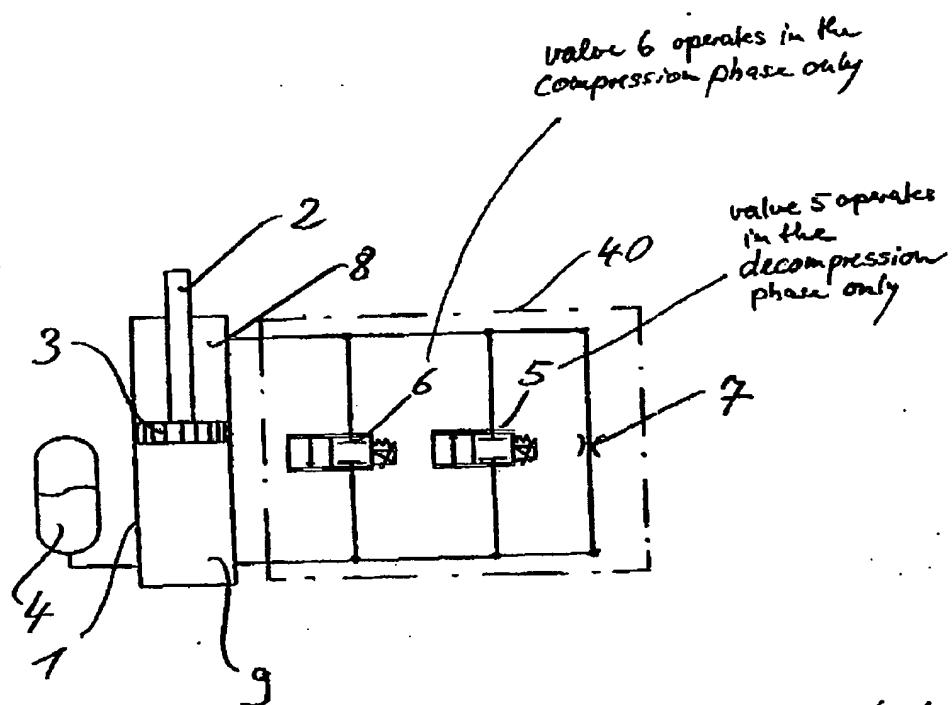
Seite 12
DIN ISO 1219-1 : 1998-03Typenklasse DIN ISO 1219-1
Verarbeitung 3

Nr	Benennung	Anwendung oder Einsatz der Ausführung oder Erläuterung des Symbols	Symbol/Symbole
7.3.2	Mechanische Betätigungen		
7.3.2.1	Stößel ^{a)}		
7.3.2.2	Stößel mit einstellbarer Hubbegrenzung		
7.3.2.3	Feder ^{b)}		
7.3.2.4	Rollenstößel ^{b)}		
7.3.2.5	Fließheber ^{b)}		
7.3.3	Elektrische Betätigungen		
7.3.3.1	Elektrische Betätigungen- element mit linearer Betätigungsrichtung	Zum Beispiel Magnetspule, Torquemotor (elektrische Leitungen wahlweise) Mit 1 Wicklung ^{b)}	
7.3.3.1.1	ELECTRICAL ACTUATING ELEMENT		
7.3.3.1.2		Mit 2 Wicklungen, die gegenseitig wirken, in einem Baulement ^{b)}	

^{a)} Zwei Betätigungsrichtungen
^{b)} Eine Betätigungsrichtung

This symbol
is shown
in Fig. 1-
4 of our
application,
showing the
person skilled
in the art that
5 and 6 are
"elektrische
Betätigungs-
element" or
electrical
actuating
elements.

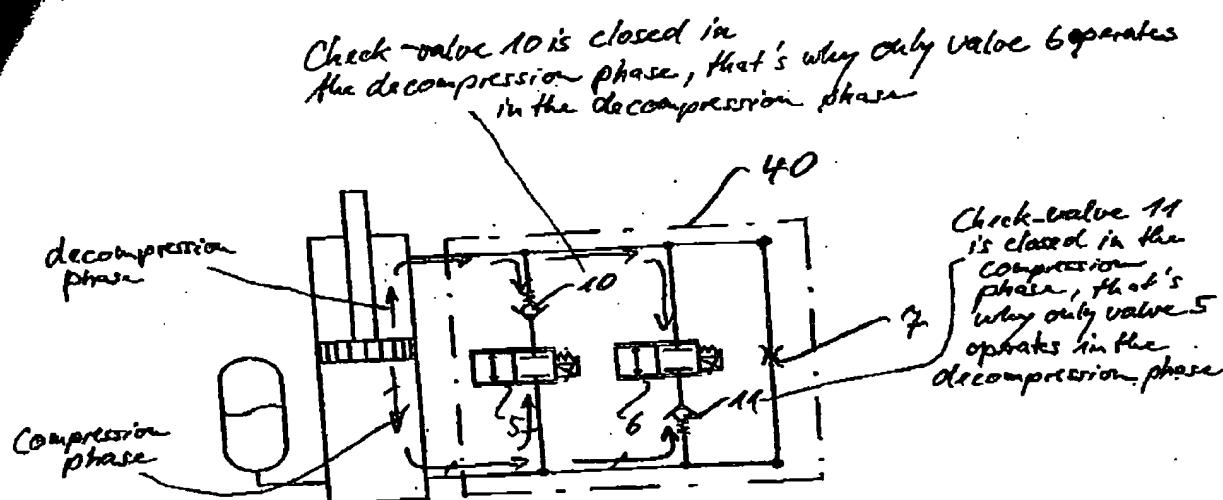
-7-



Values 5 and 6 provide the damping forces in the compression (value 6) and decompression phase (value 5). Thus, values 5 and 6 are shock absorption components.

Fig. 1

BEST AVAILABLE COPY



Valves 5 and 6 both operate in the compression and in the decompression phase (see double-arrow in element 5 and 6). Check-valves 10 and 11 determine which one of the valves 5,6 is in operation.

Like in Fig.1, only the valves 5 and 6 provide the damping force and thus operate as shock absorption components.

Fig. 2

BEST AVAILABLE COPY

- 9 -

44